

Παράδειγμα

- Ας γυρίσουμε στην απλή περίπτωση του qubit $|\psi\rangle = a|0\rangle + b|1\rangle$.
- Αν κάνουμε μία μέτρηση για να δούμε εάν το qubit είναι $|0\rangle$ ή $|1\rangle$ τότε έχουμε δύο πιθανά αποτελέσματα:
- $\lambda_0 = 0$, οπότε διαπιστώνουμε ότι το qubit είναι $|0\rangle$ και
- $\lambda_1 = 1$, οπότε διαπιστώνουμε ότι το qubit είναι $|1\rangle$.
- Ο τελεστής $\mathcal{M}$ σε αυτή την περίπτωση είναι

$$\mathcal{M} = \lambda_0 |0\rangle \langle 0| + \lambda_1 |1\rangle \langle 1| = |1\rangle \langle 1|$$

- Επομένως η μέση τιμή στην περίπτωση αυτή είναι:

$$\langle \mathcal{M} \rangle = \langle \psi | \mathcal{M} | \psi \rangle = \langle \psi | 1 \rangle \langle 1 | \psi \rangle = aa^* = |a|^2$$

- Έτσι εάν $a = b = 1/\sqrt{2}$, τότε 50% των φορών θα βρίσκουμε 0 και 50% θα βρίσκουμε 1. Επομένως η μέση τιμή είναι $|a|^2 = 0 \times \frac{1}{2} + 1 \times \frac{1}{2} = \frac{1}{2}$.

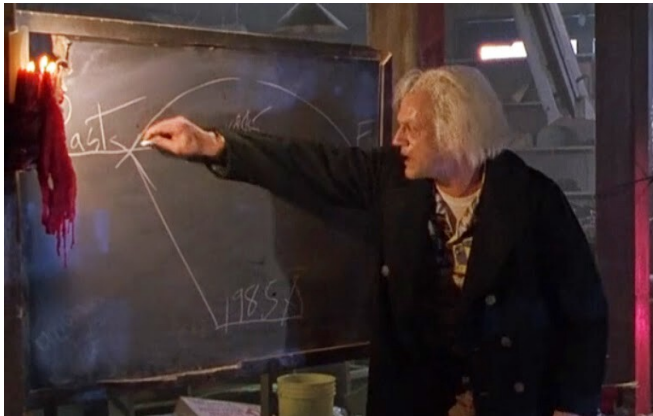
Η ερμηνεία των πολλαπλών κόσμων

- Όμως δεν είναι η ερμηνεία της Κοπεγχάγης η μόνη δυνατή ερμηνεία.
- Η ερμηνεία των πολλαπλών κόσμων προτείνει μία εναλλακτική που προτιμάται από πολλούς.
- Στην ερμηνεία αυτή, υπό μία έννοια δεν υπάρχει η κατάρρευση της κυματοσυνάρτησης.
- Όταν μετρήσουμε ένα qubit $\psi = a|0\rangle + b|1\rangle$ τότε και τα δύο ενδεχόμενα συνηπάρχουν.
- Δηλαδή το αποτέλεσμα της μέτρησης είναι:

$$|\psi'\rangle = a|0\rangle|\lambda_0\rangle + b|1\rangle|\lambda_1\rangle$$

- όπου με $|\lambda_i\rangle$ έχουμε συμβολίσει την κατάσταση όπου ο παρατηρητής έχει μετρήσει το $\lambda_0 = 0$ ή το $\lambda_1 = 1$.

Back to the future II



Χειρότερα και από επιστημονική φαντασία

Google says it accessed parallel universes with its new supercomputer

- **READ MORE:** [Scientist says human consciousness comes from other dimension](#)

By MATTHEW PHELAN SENIOR SCIENCE REPORTER FOR DAILYMAIL.COM

PUBLISHED: 17:49 BST, 15 December 2024 | **UPDATED:** 17:56 BST, 15 December 2024



Google's quantum computing breakthrough on Monday has left the physicist who heads the project a believer in 'the idea that we live in a multiverse.'

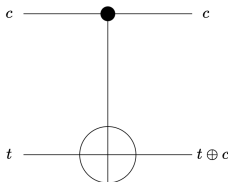
Willow,' the tech giant's new quantum chip, succeeded in solving a computational problem so complex it would have taken today's best super-computers an estimated 10 septillion years to solve it — vastly more than the age of our entire universe.

But **Google** said its new quantum computer solved the puzzle 'in under five minutes.'



Η πύλη CNOT

- Η πύλη αυτή υπάρχει και στα κλασικά ψηφιακά κυκλώματα αν και δεν χρησιμοποιείται τόσο συχνά.
- Η παραδοσιακή έκδοση της πύλης όπου τα c και t είναι απλά bits φαίνεται παρακάτω.



Η πύλη CNOT

- Εφόσον ξέρουμε πως η CNOT δρα πάνω στις καταστάσεις βάσης, μπορούμε να καταλάβουμε την δράση της σε μία υπέρθεση καταστάσεων:

$$|\psi\rangle = a|00\rangle + b|01\rangle + c|10\rangle + d|11\rangle$$

- Θυμηθείτε ότι οτιδήποτε γίνεται σε επίπεδο επεξεργασίας στην κβαντική υπολογιστική αντιστοιχεί σε μοναδιαίο τελεστή.
- Οι τελεστές αυτοί είναι γραμμικοί αφού περιγράφονται και απο πίνακες. Έστω U_C ο τελεστής που αντιστοιχεί στην CNOT, τότε θα έχουμε:

$$U_C |00\rangle = |00\rangle$$

$$U_C |01\rangle = |01\rangle$$

$$U_C |10\rangle = |11\rangle$$

$$U_C |11\rangle = |10\rangle$$

Ελεγχόμενη πύλη Hadamard

- Ας δούμε τώρα πως δρα η πύλη στις συναρτήσεις βάσης.

$$|00\rangle \rightarrow |00\rangle$$

$$|0\rangle \rightarrow |0\rangle$$

$$|01\rangle \rightarrow |01\rangle$$

$$|1\rangle \rightarrow |1\rangle$$

$$|10\rangle \rightarrow \frac{1}{\sqrt{2}} |10\rangle + \frac{1}{\sqrt{2}} |11\rangle$$

$$|2\rangle \rightarrow \frac{1}{\sqrt{2}} |2\rangle + \frac{1}{\sqrt{2}} |3\rangle$$

$$|11\rangle \rightarrow \frac{1}{\sqrt{2}} |10\rangle - \frac{1}{\sqrt{2}} |11\rangle$$

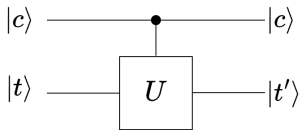
$$|3\rangle \rightarrow \frac{1}{\sqrt{2}} |2\rangle - \frac{1}{\sqrt{2}} |3\rangle$$

- Ο πίνακας που περιγράφει την πύλη θα είναι

$$\mathcal{C}_H = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ 0 & 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix}$$

Πως να φτιάχνετε ελεγχόμενες πύλες

- Είναι ενδιαφέρον να δούμε ότι μία οποιαδήποτε ελεγχόμενη πύλη δύο εισόδων όπου η μία είσοδος είναι η είσοδος ελέγχου και η άλλη η είσοδος υπολογισμού μπορεί να υλοποιηθεί χρησιμοποιώντας μόνο α) πύλες CNOT και β) απλές πύλες ενός qubit.



- Εν γένει συμβολίζουμε την ελεγχόμενη πύλη που πραγματοποιεί τον μοναδιαίο μετασχηματισμό και έχει ένα qubit ελέγχου ως $C^1(U)$.
- Η πύλη μπορεί να περιγραφεί και ως:

$$|c\rangle |t\rangle \rightarrow |c\rangle U^c |t\rangle$$

Πως να φτιάχνετε ελεγχόμενες πύλες

- Οπότε ο πίνακας που περιγράφει την πύλη δίνεται από την σχέση:

$$C^1(U) = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & u_{00} & u_{01} \\ 0 & 0 & u_{10} & u_{11} \end{bmatrix}$$

- Μπορούμε να υλοποιήσουμε την πύλη $C^1(U)$ χρησιμοποιώντας μόνο πύλες CNOT και απλές πύλες ενός qubit.
- Για να δούμε γιατί ισχύει αυτό ας σκεφτούμε καταρχήν την μορφή του πίνακα U στην γενική περίπτωση:

$$U = \begin{bmatrix} u_{00} & u_{01} \\ u_{10} & u_{11} \end{bmatrix}$$

Μία γενική έκφραση για το U

- Εφόσον ο U είναι μοναδιαίος θα έχουμε:

$$UU^T = \begin{bmatrix} u_{00} & u_{01} \\ u_{10} & u_{11} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} u_{00}^* & u_{10}^* \\ u_{01}^* & u_{11}^* \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

- Επομένως θα πρέπει:

$$|u_{00}|^2 + |u_{01}|^2 = 1$$

$$u_{00}u_{10}^* + u_{01}u_{11}^* = 0$$

$$u_{10}u_{00}^* + u_{11}u_{01}^* = 0$$

$$|u_{10}|^2 + |u_{11}|^2 = 1$$

- Για να κάνουμε λίγο πιο εύκολη τη ζωή μας, μπορούμε να θέσουμε:

$$u_{00} = x, u_{01} = y, u_{10} = z, u_{11} = w$$

Μία γενική έκφραση για το U

- Με την πιο απλή αυτή μορφή οι εξισώσεις γράφονται ως εξής:

$$|x|^2 + |y|^2 = 1$$

$$xz^* + yw^* = 0$$

$$x^*z + y^*w = 0$$

$$|z|^2 + |w|^2 = 1$$

- Παρατηρείστε ότι η 2η και η 3η εξίσωση είναι στην ουσία ίδιες αφού η μία προκύπτει από την άλλη αν πάρουμε μιγαδικά συζυγή.
- Μπορούμε να θέσουμε $|x| = \cos \phi$, $|y| = \sin \phi$ ώστε να πληρείται η πρώτη εξίσωση, $|z| = \sin \theta$, $|w| = \cos \theta$, όπου $0 \leq \phi, \theta \leq \frac{\pi}{2}$.
- Από την δεύτερη εξίσωση προκύπτει:

$$|x||z| = |y||w| \rightarrow \cos \phi \sin \theta - \sin \phi \cos \theta = \sin(\theta - \phi) = 0$$

Μία γενική έκφραση για το U

- Εφόσον $0 \leq \phi, \theta \leq \frac{\pi}{2}$ και $\sin(\theta - \phi) = 0$ έπεται ότι $\theta = \phi$.
- Γράφουμε τώρα τους μιγαδικούς αριθμούς ως εξής:

$$x = \cos \theta e^{j\phi_x}$$

$$z = -\sin \theta e^{j\phi_z}$$

$$y = \sin \theta e^{j\phi_y}$$

$$w = \cos \theta e^{j\phi_w}$$

- Οπότε από τα παραπάνω προκύπτει ότι:

$$xz^* + yw^* = \cos \theta \sin \theta e^{j\phi_x - j\phi_z} - \cos \theta \sin \theta e^{j\phi_y - j\phi_w} = 0$$

- και επομένως εάν $\theta \neq 0, \frac{\pi}{2}$ θα έχουμε:

$$e^{j\phi_x - j\phi_z} = e^{j\phi_y - j\phi_w} \rightarrow \phi_x + \phi_w = \phi_y + \phi_z$$

Μία γενική έκφραση για το U

- Ας θέσουμε:

$$2\alpha = \phi_x + \phi_w = \phi_y + \phi_z$$

$$\phi_z - \phi_x = \beta$$

$$\phi_y - \phi_x = \delta$$

- Τότε βρίσκουμε:

$$\phi_z = \phi_x + \beta$$

$$\phi_w = 2\alpha - \phi_x$$

$$\phi_y = \phi_x + \delta$$

$$2\alpha = \phi_y + \phi_z = 2\phi_x + \beta + \delta$$

- Λύνοντας τις εξισώσεις:

$$\phi_x = \alpha - \frac{\beta}{2} - \frac{\delta}{2}$$

$$\phi_z = \alpha + \frac{\beta}{2} - \frac{\delta}{2}$$

$$\phi_y = \alpha - \frac{\beta}{2} + \frac{\delta}{2}$$

$$\phi_w = \alpha + \frac{\beta}{2} + \frac{\delta}{2}$$

Μία γενική έκφραση για το U

- Τελικά αν θέσουμε και $\theta = \frac{\gamma}{2}$ θα έχουμε την εξής γενική μορφή για οποιοδήποτε μοναδιαίο πίνακα:

$$U = \begin{bmatrix} \cos \frac{\gamma}{2} e^{j(\alpha-\beta/2-\delta/2)} & -\sin \frac{\gamma}{2} e^{j(\alpha-\beta/2+\delta/2)} \\ \sin \frac{\gamma}{2} e^{j(\alpha+\beta/2-\delta/2)} & \cos \frac{\gamma}{2} e^{j(\alpha+\beta/2+\delta/2)} \end{bmatrix}$$

- Θα δείξουμε τώρα ότι το U μπορεί να γραφεί ως γινόμενο των τελεστών περιστροφής $\mathcal{R}_z$ και $\mathcal{R}_y$ που είδαμε ότι δίνονται από τις σχέσεις:

$$\mathcal{R}_y(\gamma) = \begin{bmatrix} \cos \frac{\gamma}{2} & -\sin \frac{\gamma}{2} \\ \sin \frac{\gamma}{2} & \cos \frac{\gamma}{2} \end{bmatrix}$$

$$\mathcal{R}_z(\omega) = \begin{bmatrix} e^{-j\omega/2} & 0 \\ 0 & e^{j\omega/2} \end{bmatrix}$$

Μία γενική έκφραση για το U

- Για να δούμε πως θα γράψουμε το U ως γινόμενο των $\mathcal{R}_z$ και $\mathcal{R}_y$, ας σκεφτούμε τι συμβαίνει όταν πολλαπλασιάζουμε έναν πίνακα A με στοιχεία a_{pq} με έναν διαγώνιο πίνακα D με στοιχεία $d_{pq} = 0$ όταν $p \neq q$.
- Αν υπολογίσουμε το $\Gamma = DA$ τότε βλέπουμε ότι τα στοιχεία γ_{pq} του πίνακα Γ δίνονται από την σχέση:

$$\gamma_{pq} = \sum_m d_{pm} a_{mq} = d_{pp} a_{pq}$$

- Οπότε όταν πολλαπλασιάζουμε αριστερά με τον D κάθε γραμμή του A πολλαπλασιάζεται με το αντίστοιχο διαγώνιο στοιχείο του D .
- Αντίστοιχα όταν πολλαπλασιάζουμε δεξιά με τον D τότε ο πίνακας $E = AD$ έχει στοιχεία $e_{pq} = a_{pq} d_{qq}$.
- Οπότε όταν πολλαπλασιάζουμε δεξιά με τον D κάθε στήλη του A πολλαπλασιάζεται με το αντίστοιχο διαγώνιο στοιχείο του D .

Μία γενική έκφραση για το U

- Μπορούμε να γράψουμε το U ως εξής:

$$U = e^{j\alpha} \begin{bmatrix} \cos \frac{\gamma}{2} e^{-j\beta/2} e^{-j\delta/2} & -\sin \frac{\gamma}{2} e^{-j\beta/2} e^{j\delta/2} \\ \sin \frac{\gamma}{2} e^{j\beta/2} e^{-j\delta/2} & \cos \frac{\gamma}{2} e^{j\beta/2} e^{j\delta/2} \end{bmatrix}$$

- Τα στοιχεία του πίνακα επομένως προκύπτουν από τα στοιχεία του πίνακα $\mathcal{R}_y$

$$\mathcal{R}_y(\gamma) = \begin{bmatrix} \cos \frac{\gamma}{2} & -\sin \frac{\gamma}{2} \\ \sin \frac{\gamma}{2} & \cos \frac{\gamma}{2} \end{bmatrix}$$

- αν πολλαπλασιάσουμε την πρώτη και την δεύτερη γραμμή του με το $e^{-j\beta/2}$ και το $e^{j\beta/2}$ αντίστοιχα και την πρώτη και την δεύτερη στήλη του με $e^{-j\delta/2}$ και το $e^{j\delta/2}$ αντίστοιχα.
- Οπότε:

$$U = e^{j\alpha} \mathcal{R}_z(\beta) \mathcal{R}_y(\gamma) \mathcal{R}_z(\delta)$$

Μία γενική έκφραση για το U

- Αν θεωρήσουμε τους παρακάτω πίνακες:

$$A = \mathcal{R}_z(\beta)\mathcal{R}_y(\gamma/2)$$

$$B = \mathcal{R}_y(-\gamma/2)\mathcal{R}_z(-(\beta + \delta)/2)$$

$$C = \mathcal{R}_z((\delta - \beta)/2)$$

- Τότε μπορούμε να δείξουμε ότι:

$$\begin{aligned} ABC &= \mathcal{R}_z(\beta)\mathcal{R}_y(\gamma/2)\mathcal{R}_y(-\gamma/2)\mathcal{R}_z(-(\beta + \delta)/2)\mathcal{R}_z((\delta - \beta)/2) = \\ &\mathcal{R}_z(\beta)\mathcal{R}_z(-(\beta + \delta)/2)\mathcal{R}_z((\delta - \beta)/2) = \\ &\mathcal{R}_z(\beta - \beta/2 - \delta/2 + \delta/2 - \beta/2) = \mathcal{R}_z(0) = I \end{aligned}$$

Μία γενική έκφραση για το U

- Επίσης:

$$\begin{aligned} X\mathcal{R}_y(\omega)X &= \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \cos \frac{\omega}{2} & -\sin \frac{\omega}{2} \\ \sin \frac{\omega}{2} & \cos \frac{\omega}{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} = \\ &= \begin{bmatrix} \sin \frac{\omega}{2} & \cos \frac{\omega}{2} \\ \cos \frac{\omega}{2} & -\sin \frac{\omega}{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \cos \frac{\omega}{2} & \sin \frac{\omega}{2} \\ -\sin \frac{\omega}{2} & \cos \frac{\omega}{2} \end{bmatrix} = \mathcal{R}_y(-\omega) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} X\mathcal{R}_z(\omega)X &= \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} e^{-j\omega/2} & 0 \\ 0 & e^{j\omega/2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} = \\ &= \begin{bmatrix} e^{-j\omega/2} & 0 \\ 0 & e^{-j\omega/2} \end{bmatrix} = \mathcal{R}_z(-\omega) \end{aligned}$$

- Οπότε εφόσον και $XX = I$ θα έχουμε

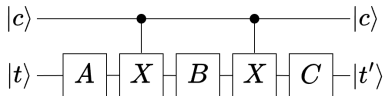
$$XBX = X\mathcal{R}_y(-\frac{\gamma}{2})XX\mathcal{R}_z(-\frac{\beta+\delta}{2})X = \mathcal{R}_y(\frac{\gamma}{2})\mathcal{R}_z(\frac{\beta+\delta}{2})$$

Πως να φτιάχνετε ελεγχόμενες πύλες

- Επομένως αν υπολογίσουμε το $AXBXC$ θα έχουμε:

$$AXBXC = \mathcal{R}_z(\beta)\mathcal{R}_y(\frac{\gamma}{2})\mathcal{R}_y(\frac{\gamma}{2})\mathcal{R}_z(\frac{\beta+\delta}{2})\mathcal{R}_z(\frac{\delta-\beta}{2}) = \mathcal{R}_z(\beta)\mathcal{R}_y(\gamma)\mathcal{R}_z(\delta)$$

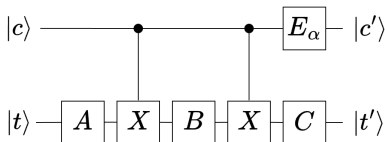
- Η παραπάνω εξίσωση σημαίνει ότι $U = e^{j\alpha}AXBXC$ και μας δίνει ένα τρόπο να υλοποιούμε μια $C^1(U)$ χρησιμοποιώντας ελεγχόμενες NOT.



- Όταν το $|c\rangle$ είναι $|0\rangle$ τότε οι ελεγχόμενες NOT δεν επιδρούν στο κάτω bit και έχουμε $|t'\rangle = ABC|t\rangle = |t\rangle$.
- Για $|c\rangle = |1\rangle$ έχουμε: $|t'\rangle = AXBXC|t\rangle = e^{-j\alpha}U|t\rangle$.

Ολίσθηση φάσης

- Στο παρακάτω κύκλωμα:



$$|0\rangle |t\rangle \rightarrow |0\rangle |t\rangle$$

$$|1\rangle |t\rangle \rightarrow |1\rangle e^{j\alpha} AXBXC |t\rangle = |1\rangle U |t\rangle$$

- Δηλαδή ενώ εφαρμόζουμε και μία πύλη στο $|c\rangle$ επειδή είναι μαζί με το $|t\rangle$ τελικά το πλάτος του $|c'\rangle$ στην έξοδο συνδυάζεται με το πλάτος του $|t'\rangle$ για να δώσουν την σωστή κβαντική κατάσταση:

$$|c\rangle |t\rangle = |c\rangle U^c |t\rangle$$

Παράδειγμα: Ελεγχόμενη Hadamard

- Πως θα υλοποιούσαμε μία ελεγχόμενη Hadamard με αυτό τον τρόπο, δηλαδή χρησιμοποιώντας ελεγχόμενες NOT και απλές πύλες ενός qubit;
- Ο πίνακας της πύλης Hadamard είναι:

$$H = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}$$

- Ας θυμηθούμε την γενική μορφή οποιοδήποτε μοναδιαίου 2×2 πίνακα:

$$U = \begin{bmatrix} x & y \\ z & w \end{bmatrix} = e^{j\alpha} \begin{bmatrix} \cos \frac{\gamma}{2} e^{-j\beta/2} e^{-j\delta/2} & -\sin \frac{\gamma}{2} e^{-j\beta/2} e^{j\delta/2} \\ \sin \frac{\gamma}{2} e^{j\beta/2} e^{-j\delta/2} & \cos \frac{\gamma}{2} e^{j\beta/2} e^{j\delta/2} \end{bmatrix}$$

Παράδειγμα: Ελεγχόμενη Hadamard

- Είχαμε δει ότι εάν ϕ_x, ϕ_y, ϕ_z και ϕ_w σχετίζονται με τα ορίσματα των μιγαδικών αριθμών x, y, z και w :

$$x = \cos \frac{\gamma}{2} e^{j\phi_x}$$

$$z = \sin \frac{\gamma}{2} e^{j\phi_z}$$

$$y = -\sin \frac{\gamma}{2} e^{j\phi_y}$$

$$w = \cos \frac{\gamma}{2} e^{j\phi_w}$$

- Έχουμε $\phi_x = \phi_z = 0$ και $\phi_y = \phi_w = \pi$

$$2\alpha = \phi_x + \phi_w = \pi \rightarrow \alpha = \frac{\pi}{2}$$

$$\beta = \phi_z - \phi_x = 0$$

$$\delta = \phi_y - \phi_x = \pi$$

- Επίσης $|x| = \cos \frac{\gamma}{2} = \frac{1}{\sqrt{2}}$ οπότε $\gamma = \frac{\pi}{2}$.

Παράδειγμα: Ελεγχόμενη Hadamard

- Θα έχουμε:

$$A = \mathcal{R}_z(0)\mathcal{R}_y\left(\frac{\pi}{4}\right)$$

$$B = \mathcal{R}_y\left(-\frac{\pi}{4}\right)\mathcal{R}_z\left(-\frac{\pi}{2}\right)$$

$$C = \mathcal{R}_z\left(\frac{\pi}{2}\right)$$

- Είναι εύκολο να δούμε ότι:

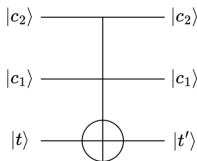
$$ABC = I$$

- Επίσης, εφόσον $XX = I$,

$$\begin{aligned} e^{j\alpha} AXBXC &= \mathcal{R}_y\left(\frac{\pi}{4}\right)X\mathcal{R}_y\left(-\frac{\pi}{4}\right)XX\mathcal{R}_z\left(-\frac{\pi}{2}\right)X\mathcal{R}_z\left(\frac{\pi}{2}\right) = \\ j\mathcal{R}_y\left(\frac{\pi}{4}\right)\mathcal{R}_y\left(\frac{\pi}{4}\right)\mathcal{R}_z\left(\frac{\pi}{2}\right)\mathcal{R}_z\left(\frac{\pi}{2}\right) &= j\mathcal{R}_y\left(\frac{\pi}{2}\right)\mathcal{R}_z(\pi) = \frac{j}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -j & 0 \\ 0 & j \end{bmatrix} = \\ &= \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} = H \end{aligned}$$

Η πύλη Toffoli

- Η πύλη Toffoli έχει τρεις εισόδους: δύο ελέγχου και μία επεξεργασίας.
- Ονομάζεται CCNOT γιατί στην ουσία πρόκειται για μία NOT που ελέγχεται από δύο εισόδους.

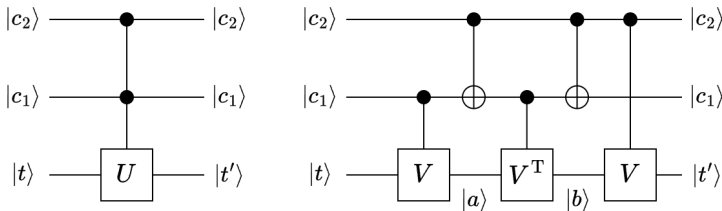


- Εάν $|c_1\rangle = |0\rangle$ ή $|c_2\rangle = |0\rangle$, τότε έχουμε $|t'\rangle = |t\rangle$
 - Εάν $|c_1\rangle = |c_2\rangle = |1\rangle$, τότε έχουμε $|t'\rangle = X|t\rangle$.
 - Οπότε $|t'\rangle = X^{c_1 c_2} |t\rangle$
- Η πύλη CCNOT συμβολίζεται και με $C^2(X)$.
 - Είναι χρήσιμο να γράψουμε την δράση της πύλης και ως εξής:

$$|t'\rangle = |c_1 c_2 \oplus t\rangle$$

Υλοποίηση μίας ελεγχόμενης πύλης με δύο εισόδους ελέγχου

- Γενικότερα οι πύλες που ελέγχονται από δύο εισόδους συμβολίζονται με $C^2(U)$ όπου U είναι ένας οποιοσδήποτε μοναδιαίος πίνακας.
- Η πύλη περιγράφεται από την σχέση $|t'\rangle = U^{c_1 c_2} |t\rangle$.
- Είναι ενδιαφέρον να δούμε ότι μπορούμε να υλοποιήσουμε οποιαδήποτε πύλη $C^2(U)$ με πύλες $C^1(X)$ και πύλες ενός qubit.



- Στα παραπάνω έχουμε επιλέξει $V^2 = U$, δηλαδή το V να είναι η τετραγωνική ρίζα του U .

Ο πίνακας V

- Ο πίνακας V είναι και αυτός μοναδιαίος πίνακας όπως θα δείξουμε παρακάτω, δηλαδή ισχύει $VV^T = V^T V = I$.
- Δεδομένου ότι ο πίνακας U είναι μοναδιαίος, θα διαγωνιστοποιείται (θυμηθείτε κάθε μοναδιαίος πίνακας είναι και κανονικός εφόσον $UU^T = U^T U$).
- Αν $|i\rangle$ τα ιδιοδιανύσματα του U που συνθέτουν μία κανονική βάση και λ_i οι αντίστοιχες ιδιοτιμές τους, τότε:

$$U = \sum_i \lambda_i |i\rangle \langle i|$$

$$U^T = \sum_i \lambda_i^* |i\rangle \langle i|$$

- Θα έχουμε:

$$I = UU^T = \sum_p \lambda_p |p\rangle \langle p| \sum_q \lambda_q^* |q\rangle \langle q| = \sum_p |\lambda_p|^2 |p\rangle \langle p|$$

Ο πίνακας V

- Αν πάρουμε τα διαγώνια στοιχεία του UU^T , αυτά θα πρέπει να ισούνται με 1:

$$1 = \langle p|UU^T|p\rangle = |\lambda_p|^2$$

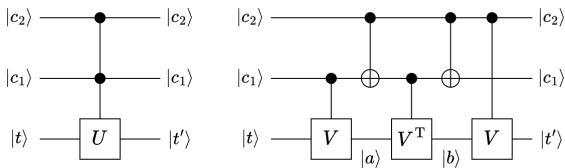
- Οπότε ένας μοναδιαίος πίνακας έχει πάντα ιδιοτιμές που έχουν μέτρο 1.
- Εύκολα μπορούμε να δείξουμε και το ανάποδο: Δηλαδή εάν ένας πίνακας διαγωνιοποιείται και οι ιδιοτιμές του λ_p έχουν μέτρο 1 τότε είναι μοναδιαίος.
- Ο πίνακας $V = \sqrt{U}$ γράφεται ως εξής:

$$V = \sqrt{U} = \sum_p \sqrt{\lambda_p} |p\rangle \langle p|$$

- Επειδή $|\sqrt{\lambda_p}|^2 = |\lambda_p| = 1$, έπεται ότι και ο V είναι μοναδιαίος.
- Επομένως ισχύει $VV^T = V^TV = I$.

Ελεγχόμενες πύλες δύο εισόδων

- Ας ξαναδούμε το σχήμα υλοποίησης μίας πύλης $C^2(U)$:



$$|a\rangle = V^{c_1} |t\rangle$$

$$|b\rangle = (V^T)^{c_2 \oplus c_1} |a\rangle = (V^{-1})^{c_2 \oplus c_1} V^{c_1} |t\rangle = V^{c_1 - (c_2 \oplus c_1)} |t\rangle$$

$$|t'\rangle = V^{c_2} |b\rangle = V^{c_2 + c_1 - c_2 \oplus c_1} |t\rangle$$

Ελεγχόμενες πύλες δύο εισόδων

- Στην σχέση:

$$|t'\rangle = V^{c_2} |b\rangle = V^{c_2+c_1-c_2\oplus c_1} |t\rangle$$

- ο εκθέτης $c_2 + c_1 - c_2 \oplus c_1$ έχει ιδιαίτερο ενδιαφέρον.
- Το πρώτο $+$ δηλώνει μία κλασική πρόσθεση και όχι λογικό OR. Αυτό γιατί έχει προκύψει από πολλαπλασιασμούς πινάκων και όχι κάποια λογική πράξη.
- Το $\oplus$ όμως είναι XOR επειδή έχει προκύψει από την πρώτη πύλη CNOT, $|c_1\rangle |c_2\rangle \rightarrow |c_1\rangle |c_1 \oplus c_2\rangle$.

$$c_2 + c_1 - c_2 \oplus c_1 = \begin{cases} 2, & \text{εάν } c_1 = c_2 = 1 \\ 0, & \text{εάν } c_1 \neq c_2 \\ 0, & \text{εάν } c_1 = c_2 = 0 \end{cases} = 2c_1c_2$$

- Επομένως $|t'\rangle = V^{2c_1c_2} |t\rangle = U^{c_1c_2} |t\rangle$

Παράδειγμα: η πύλη $C_2(X)$

- Ας δούμε για παράδειγμα πως μπορούμε να υλοποιήσουμε την $C_2(X)$
- Θα πρέπει να βρούμε έναν πίνακα V τέτοιο ώστε $V^2 = X$.
- Οι ιδιοτιμές του πίνακα X υπολογίζονται ως εξής:

$$0 = \det(X - \lambda I) = \begin{vmatrix} \lambda & 1 \\ 1 & \lambda \end{vmatrix} = \lambda^2 - 1 \rightarrow \lambda = \pm 1$$

- Το ιδιοδιάνυσμα $|v\rangle$ για την ιδιοτιμή $\lambda = 1$ υπολογίζεται από την σχέση:

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \end{bmatrix}$$

- Από την παραπάνω σχέση προκύπτει $v_1 = v_2$, οπότε επιλέγουμε $v_1 = v_2 = \frac{1}{\sqrt{2}}$ για να έχει μέτρο 1 το ιδιοδιάνυσμα $|v\rangle$,

$$|v\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Παράδειγμα: η πύλη $C_2(X)$

- Με τον ίδιο τρόπο καταλήγουμε ότι το ιδιοδιάνυσμα που αντιστοιχεί στην ιδιοτιμή $\lambda = -1$ είναι:

$$|w\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix}$$

- Ο πίνακας X διαγωνιοποιείται ως εξής:

$$X = U^T D U$$

- όπου ο πίνακας U έχει στήλες τα ιδιοδιανύσματα του X ενώ ο D είναι διαγώνιος και τα στοιχεία της διαγωνίου είναι οι ιδιοτιμές του X ,

$$U = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} \quad D = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix} \quad U^T = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}$$

Παράδειγμα: η πύλη $C_2(X)$

- Η ρίζα V του U έχει τα ίδια ιδιοδιανύσματα αλλά οι ιδιοτιμές είναι οι ρίζες των αρχικών, ± 1 επομένως είναι οι 1 και j .
- Επομένως ο V γράφεται:

$$V = U^T D_V U$$

- Θα έχουμε:

$$\begin{aligned} V &= \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & j \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 & j \\ 1 & -j \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} = \\ &= \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1+j & 1-j \\ 1-j & 1+j \end{bmatrix} = \frac{1+j}{2} I + \frac{1-j}{2} X \end{aligned}$$

- Εφόσον έχουμε βρει τον πίνακα V μπορούμε να υλοποιήσουμε την $C_2(X)$ με τον τρόπο που συζητήσαμε προηγουμένως.

Κβαντικό AND

- Ας αντιστοιχίσουμε πάλι διανύσματα βάσης στις καταστάσεις ως εξής:
 $|0\rangle \rightarrow |00\rangle, |1\rangle \rightarrow |01\rangle, |2\rangle \rightarrow |10\rangle, |3\rangle \rightarrow |11\rangle$.
- Ο πίνακας που αντιστοιχεί είναι

$$\mathcal{M} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

- Μπορούμε να δούμε ότι $\det\{\mathcal{M}\} = 0$ οπότε ο πίνακας δεν είναι αντιστρέψιμος!
- Άρα δεν είναι και μοναδιαίος! Αφού αν ήταν, θα έπρεπε $\mathcal{M}\mathcal{M}^T = I$ οπότε θα ήταν και αντίστροφος!

